

Yθ(直進+旋回)型ねじ締めロボット

NITOMAN[®]SR565Yθ-Z
SR566Yθ-Z適用ねじ
呼び径
2~5mm**推力可変制御機能付ACサーボZ軸搭載！**

推力調整が可能。締め付条件が個別に設定できる
KXドライバ(標準装備・当社製)との組み合わせにより、
さらに最適な締め付けを実現します。

通信機能の強化

Ethernetポートを標準装備し、
別途オプションの専用ソフトウェアを使用すること
で、上位パソコンとポイントデータやレジスタ
データの通信が可能です。

**フィールドネットワーク
CC-Linkに対応(オプション)**

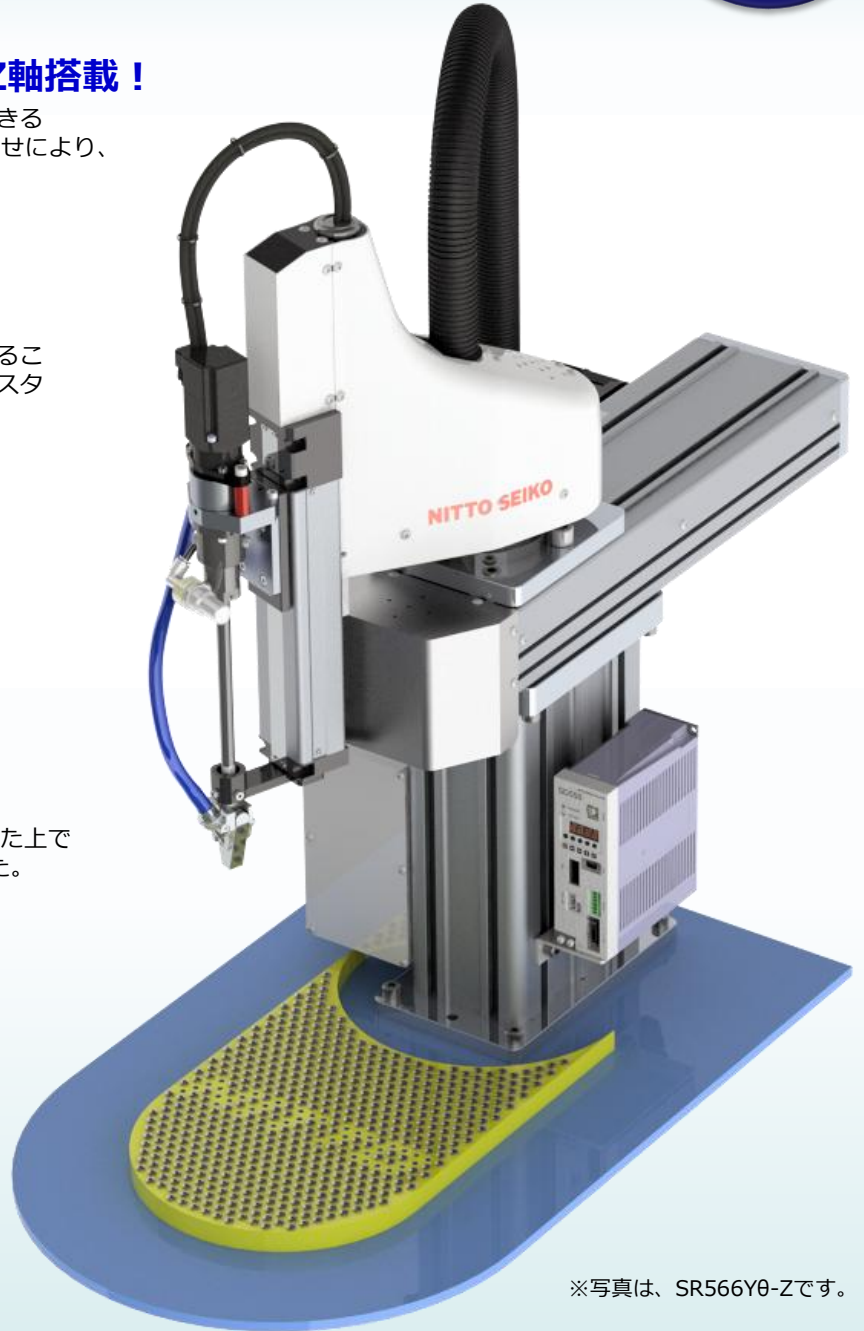
オプションで、CC-Linkスレーブ
インターフェイスユニットを内蔵可能です。

**ロボットコントローラの
小型化 + 制御軸数増加**

ロボットコントローラの全長を50mm短縮した上で
さらに最大6軸までの制御が可能になりました。
(従来の制御軸数は最大4軸まで)



【コントローラ RC5500】【ティーチングペンダント】



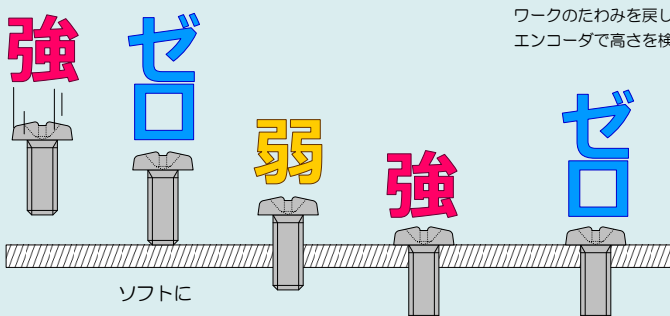
※写真は、SR566Yθ-Zです。

特許

最適な推力調整で高品質ねじ締めができる推力可変制御機能！

工程 高速下降 寸止め ねじ込み 増し締め ねじ浮き確認

推力

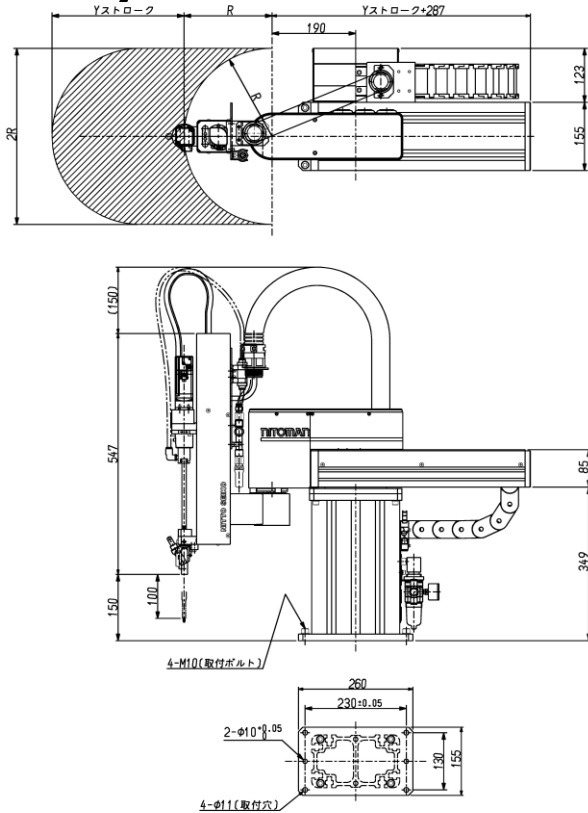


おすすめ用途

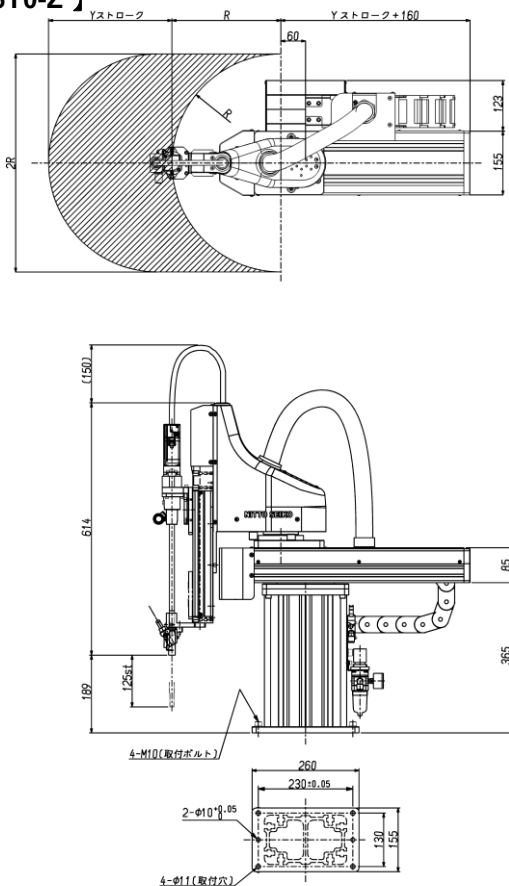
- ・ タッピンねじ
- ・ カムアウト防止
- ・ ドリルねじ
- ・ めねじ破損防止
- ・ 衝撃軽減

■ 外観寸法図 (単位: mm)

【SR565Y0-Z】



【SR566Y0-Z】



■ ロボット本体仕様

型式		SR565Y0	SR565Y0-Z	SR566Y0-Z	
ねじ締めユニット	制御軸数	同時2軸		同時3軸	
	推力可変機能	無		有	
	適用ねじ ※1	呼び径	小ねじ、タッピン 2~5mm (M5トラスは除く)		
		長さ	max. 18mm [25], min.ねじ頭径×1.1mm		
	設定トルク範囲 ※1	0.3~3N・m			
	ねじ供給方式	エア圧送式 または 取出式			
ロボット	ドライバモータ	KXドライバ (当社製)			
	締付ストローク	100, [150] mm	75, 125, [175] mm		
	ねじ保持方式	バキュームパイプ吸着式			
	不良検出機能	トルク不良 (ねじ空転, ねじ不足 (供給装置にて))			
ねじ浮き (フォトセンサ等)		ねじ浮き (Z座標検出)			
ロボット	動作範囲	Y軸	200, 300, 400, 500mm		
		旋回半径R	200, 250, 300mm	265, 315mm	
	θ軸	180°			
	最大移動速度	Y軸	1000mm/sec.	1200mm/sec.	
		θ軸	360°/sec.		
Z軸		-	720mm/sec.		
位置繰り返し精度	±0.05mm				
使用空気圧	0.4~0.5MPa				
機械質量	約 36Kg	約 37Kg			
ねじ供給装置	FF503H (当社製)				

※1 ドライバの型式によります

[]内はオプション

■ ロボットコントローラ仕様

型式	RC5500-S
電源電圧	単相AC200~230V 50/60Hz
制御軸数	最大6軸
位置決め方式	PTP、直線補間、円弧補間 (補間動作はYθロボットでは非対応)
位置検出方式	絶対値エンコーダ方式 (バッテリーバックアップ: 約5年)
シリアルポート	RS232C (ティーチングペンダント用) Ethernet (100BASE-TX) (パソコン接続用)
記憶メモリ	SRAM: (バッテリーバックアップ: 約5年)
外部入力 ※1	標準ユーザポート16点 [外部に64点追加可能]
外部出力 ※1	標準ユーザポート16点 [外部に64点追加可能]
フィールドネットワーク	[CC-Link スレーブインターフェイス]
教示方式	MDI、リモートティーチング、ダイレクトティーチング
ポイント管理	作業領域: 40(50 ※2) ポイント×100機種 固定領域: 40(50 ※2) ポイント パレタイズ領域: 200ポイント×3グループ (Yθ型ロボットでは非対応)
ポイント作業情報	1ポイントあたり2組(4組※2) (トルク、動作パターン)
シーケンスプログラム	ラダーダイアグラム(40Kステップ相当)
ロボットプログラム	専用モーション言語
外形寸法(W×H×D)	200(250 ※2)×450×420mm (ゴム足除く)
質量	約20Kg
ティーチングペンダント	ハンディ式タッチパネル (キースイッチ、テッドマンスイッチ付き) ペンダントを操作盤として使用することも可能
PC対応ソフト	有り (オプション)

※1 制御入出力仕様については、PNP対応品もございます。

[]内はオプション

※2 仕様による